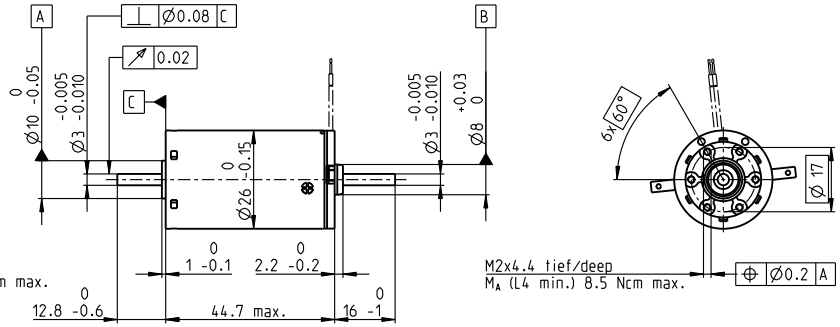
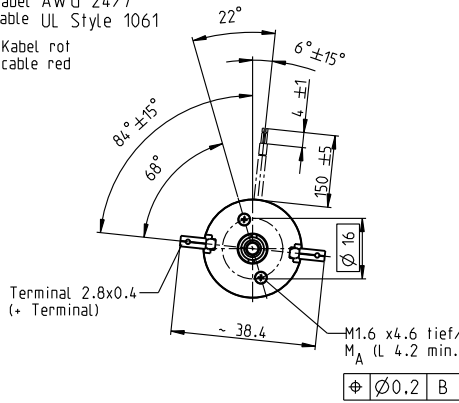


A-max 26 Ø26 mm, Graphitbürsten, 11 Watt

High Power

Kabel AWG 24/7
cable UL Style 1061

⊗ Kabel rot
cable red



M 1:2

- Lagerprogramm
- Standardprogramm
- Sonderprogramm (auf Anfrage)

Artikelnummern

mit Terminals	110958	110959	110960	110961	110962	110963	110964	110965	110966	110967	110968
mit Kabel	353606	353607	353608	353609	353610	353611	353612	353613	353614	353615	353616

Motordaten

Werte bei Nennspannung														
1 Nennspannung	V	6	7.2	12	15	18	24	30	36	42	48	48		
2 Leerlaufdrehzahl	min ⁻¹	9740	10400	8190	8450	8040	8890	7050	7280	7880	7470	6010		
3 Leerlaufstrom	mA	143	130	57	47.5	37.1	31.7	18.9	16.4	15.5	12.7	9.66		
4 Nennrehzahl	min ⁻¹	9210	9700	6720	6620	6080	6910	5000	5230	5840	5390	3900		
5 Nennmoment (max. Dauerdrehmoment)	mNm	5.48	6.26	14.2	17.4	18.7	18.4	18.2	18.2	18.1	17.8	17.9		
6 Nennstrom (max. Dauerbelastungsstrom)	A	1.08	1.08	1.08	1.08	0.919	0.749	0.47	0.404	0.373	0.305	0.247		
7 Anhaltmoment	mNm	102	96.4	80.2	80.5	77.1	83.3	63	65.2	70.3	64.5	51.4		
8 Anlaufstrom	A	17.4	14.7	5.79	4.8	3.64	3.26	1.57	1.4	1.4	1.06	0.684		
9 Max. Wirkungsgrad	%	83	82	81	81	81	82	80	80	80	80	78		
Kenndaten														
10 Anschlusswiderstand	Ω	0.345	0.49	2.07	3.13	4.94	7.36	19.1	25.8	30.1	45.1	70.2		
11 Anschlussinduktivität	mH	0.04	0.051	0.227	0.333	0.529	0.77	1.9	2.58	2.99	4.34	6.68		
12 Drehmomentkonstante	mNm/A	5.84	6.57	13.9	16.8	21.2	25.5	40.1	46.7	50.3	60.6	75.2		
13 Drehzahlkonstante	min ⁻¹ /V	1640	1450	689	569	451	374	238	205	190	158	127		
14 Kennliniensteigung	min ⁻¹ /mNm	96.6	109	103	106	105	108	113	113	113	117	119		
15 Mechanische Anlaufzeitkonstante	ms	14.6	14.7	14.6	14.7	14.7	14.7	14.9	14.9	14.9	15	15		
16 Rotorträgheitsmoment	gcm ²	14.4	12.9	13.6	13.2	13.3	13.1	12.5	12.6	12.5	12.2	12.1		

Spezifikationen

Thermische Daten	
17 Therm. Widerstand Gehäuse-Luft	13.2 K/W
18 Therm. Widerstand Wicklung-Gehäuse	3.2 K/W
19 Therm. Zeitkonstante der Wicklung	12.5 s
20 Therm. Zeitkonstante des Motors	473 s
21 Umgebungstemperatur	-30...+85°C
22 Max. Wicklungstemperatur	+125°C

Mechanische Daten (Kugellager)	
23 Grenzdrehzahl	10400 min ⁻¹
24 Axialspiel	0.1 - 0.2 mm
25 Radialspiel	0.025 mm
26 Max. axiale Belastung (dynamisch)	5 N
27 Max. axiale Aufpresskraft (statisch)	75 N
(statisch, Welle abgestützt)	1200 N
28 Max. radiale Belastung, 5 mm ab Flansch	20 N

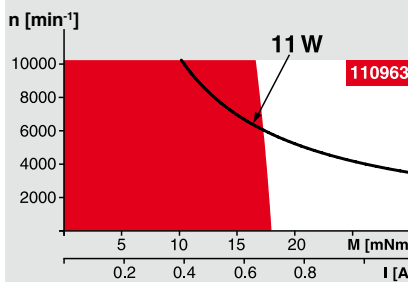
Mechanische Daten (Sinterlager)	
23 Grenzdrehzahl	10400 min ⁻¹
24 Axialspiel	0.1 - 0.2 mm
25 Radialspiel	0.012 mm
26 Max. axiale Belastung (dynamisch)	1.7 N
27 Max. axiale Aufpresskraft (statisch)	80 N
(statisch, Welle abgestützt)	1200 N
28 Max. radiale Belastung, 5 mm ab Flansch	5.5 N

Weitere Spezifikationen	
29 Polpaarzahl	1
30 Anzahl Kollektorsegmente	13
31 Motorgewicht	119 g

Motordaten gemäss Tabelle sind Nenndaten. Erläuterungen zu den Ziffern Seite 107.

Option
Sinterlager anstelle Kugellager

Betriebsbereiche

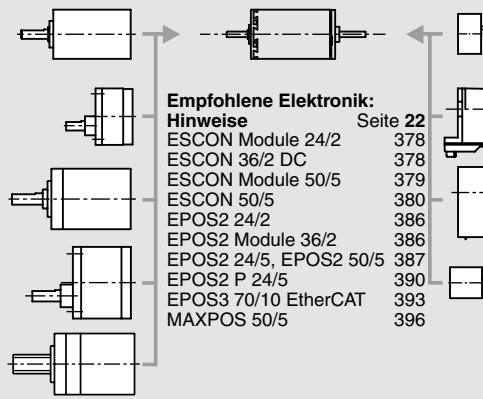


Legende

- Dauerbetriebsbereich**
Unter Berücksichtigung der angegebenen thermischen Widerstände (Ziffer 17 und 18) und einer Umgebungstemperatur von 25°C wird bei dauernder Belastung die maximal zulässige Rotortemperatur erreicht = thermische Grenze.
- Kurzzeitbetrieb**
Der Motor darf kurzzeitig und wiederkehrend überlastet werden.
- Typenleistung**

maxon Baukastensystem

- Planetengetriebe**
Ø26 mm
0.75 - 4.5 Nm
Seite 301
- Stirradgetriebe**
Ø30 mm
0.07 - 0.2 Nm
Seite 302
- Planetengetriebe**
Ø32 mm
0.75 - 6.0 Nm
Seite 303/304/307
- Stirradgetriebe**
Ø38 mm
0.1 - 0.6 Nm
Seite 313
- Spindelgetriebe**
Ø32 mm
Seite 334-336



- Empfohlene Elektronik:**
- Hinweise** Seite 22
 - ESCON Module 24/2 378
 - ESCON 36/2 DC 378
 - ESCON Module 50/5 379
 - ESCON 50/5 380
 - EPOS2 24/2 386
 - EPOS2 Module 36/2 386
 - EPOS2 24/5, EPOS2 50/5 387
 - EPOS2 P 24/5 390
 - EPOS3 70/10 EtherCAT 393
 - MAXPOS 50/5 396

Übersicht Seite 20-25

- Encoder MR**
128 - 1000 Imp.,
3 Kanal
Seite 355
- Encoder Enc**
22 mm
100 Imp., 2 Kanal
Seite 361
- Encoder HED_ 5540**
500 Imp.,
3 Kanal
Seite 363/365
- Encoder MEnc**
Ø13 mm
16 Imp., 2 Kanal
Seite 372